科	目 名	制御工学基礎	科目の	種 別	工 業 (専門共通)		
担	当教員名	菊池 護	所属(コ	ース)	工業技術科(機械・電気コース)		
開請	非学期/単位数	1年 前期 / 4単位	科目の 分 類	講義・消	習	標準授業時間数	6 0時間
科 目の 目 標			授業計画				
自動機の制御に欠かせないシーケンサを用いた シーケンス制御技術について、その知識技術を身 につけることを目標とする。 ① 電気機器の基本構成要素と電気回路 ② シーケンス制御基本動作のラダープログラム ③ 技能検定2級レベルのプログラミング			第第2 第3 第4 第5 6	実習装置の基本的取扱い 基本論理回路、自己保持回路、インタロック 回路、パルス命令、タイマー回路 内部補助リレー、オルタネイト回路 技能検定3級レベルの課題(手動動作) 順序回路、基本サイクル動作 サイクル動作(連続、回数指定、停止指示)			
授業の概要			第7週 第8週		能検定3級レベルの課題練習		
各種シーケンサによる制御プログラムの作成を 通して、基本的な回路構成を身につけ、技能検定 2級レベルのプログラミング技術を養う。 学習してきた知識を振り返りながら、シーケンス 制御の例を調査し、フローチャートやタイム チャートによる表現や考察したものを発表する。 装置の自動化に欠かせないシーケンス制御技術を 身につけることを目標とする。2年次の修了研究 や就職後に応用し活かせる技能を身につける。			第 第 10 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週 週	【実技中間テスト】 (3級レベル) データ転送命令、四則演算 DSW、DPLの基本構造と使い方 比較接点命令、サイクル動作への応用 技能検定2級レベルの課題練習 【実技期末テスト】 (2級レベル) 応用作品の製作 作品発表会			
教科書、教材等 自作プリント、参考図書(図解でか シーケンサは KEYENCE(KV-700)を				ンス制御	(日本)	実業出版社))
	関心・意欲 ・態度 (20%)	電気機器について、学習内容と関連づけて調査できる。 ラダープログラムを自分なりに工夫できる。 他者が作成したプログラムから学習しようとする。					
評価基準	思考・判断 ・表現 (25%)	動作仕様文や機器の具体的な動作から、フローチャートやタイムチャートを作成できる 制御された機器の動作について、インタロックなどの必要な要素を考えることができる。 シーケンス制御の応用例などを、パワーポイント等使用してプレゼンテーションできる。					
	技能 (30%)	安全で確実な配線作業ができる。 基本プログラムを応用したラダープログラムを作成できる。 技能検定シーケンス制御(3 級、2 級レベル)の問題を解くことができる。					
	知識·理解 (25%)	電気機器の基本的構成要素、電気回路の基本について理解できる。 順序回路や非常停止回路、数値の取り扱いなど基本的なプログラムを理解できる。 フローチャートやタイムチャートの意味を理解できる。					